

EINT2[7:4]	[22:20]	设置 EINT2[7:4]的信令方法 000=低电平 001=高电平 01x=边沿下降触发 10x=边沿上升触发 11x=边沿触发	0000
Reserved	[19]	保留	0
EINT2[3:0]	[18:16]	设置 EINT2[3:0]的信令方法 000=低电平 001=高电平 01x=边沿下降触发 10x=边沿上升触发 11x=边沿触发	0000
Reserved	[15]	保留	0
EINT1[14:12]	[14:12]	设置 EINT1[14:12]的信令方法 000=低电平 001=高电平 01x=边沿下降触发 10x=边沿上升触发 11x=边沿触发	0000
Reserved	[11]	保留	0
EINT1[11:8]	[10:8]	设置 EINT1[11:8]的信令方法 000=低电平 001=高电平 01x=边沿下降触发 10x=边沿上升触发 11x=边沿触发	0000
Reserved	[7]	保留	0
EINT1[7:4]	[6:4]	设置 EINT1[7:4]的信令方法 000=低电平 001=高电平 01x=边沿下降触发 10x=边沿上升触发 11x=边沿触发	0000
Reserved	[3]	保留	0
EINT1[3:0]	[2:0]	设置 EINT1[3:0]的信令方法 000=低电平 001=高电平 01x=边沿下降触发 10x=边沿上升触发 11x=边沿触发	0000

EINT34CON	位	描述	初始状态
Reserved	[31]	保留	0
EINT4[13:12]	[30:28]	设置 EINT4[13:12]的信令方法 000=低电平 001=高电平 01x=边沿下降触发 10x=边沿上升触发 11x=边沿触发	0000
Reserved	[27]	保留	0
EINT4[11:8]	[26:24]	设置 EINT4[11:8]的信令方法 000=低电平 001=高电平 01x=边沿下降触发 10x=边沿上升触发 11x=边沿触发	0000
Reserved	[23]	保留	0
EINT4[7:4]	[22:20]	设置 EINT4[7:4]的信令方法 000=低电平 001=高电平 01x=边沿下降触发 10x=边沿上升触发 11x=边沿触发	0000
Reserved	[19]	保留	0
EINT4[3:0]	[18:16]	设置 EINT4[3:0]的信令方法 000=低电平 001=高电平 01x=边沿下降触发 10x=边沿上升触发 11x=边沿触发	0000
Reserved	[15:8]	保留	0
Reserved	[7]	保留	0
EINT3[4]	[6:4]	设置 EINT3[4]的信令方法 000=低电平 001=高电平 01x=边沿下降触发 10x=边沿上升触发 11x=边沿触发	0000
Reserved	[3]	保留	0

EINT3[3:0]	[2:0]	设置 EINT3[3:0]的信令方法 000=低电平 001=高电平 01x=边沿下降触发 10x=边沿上升触发 11x=边沿触发	0000
------------	-------	--	------

EINT56CON	位	描述	初始状态
Reserved	[31:27]	保留	0
EINT6[9:8]	[26:24]	设置 EINT6[9:8]的信令方法 000=低电平 001=高电平 01x=边沿下降触发 10x=边沿上升触发 11x=边沿触发	0000
Reserved	[23]	保留	0
EINT6[7:4]	[22:20]	设置 EINT6[7:4]的信令方法 000=低电平 001=高电平 01x=边沿下降触发 10x=边沿上升触发 11x=边沿触发	0000
Reserved	[19]	保留	0
EINT6[3:0]	[18:16]	设置 EINT6[3:0]的信令方法 000=低电平 001=高电平 01x=边沿下降触发 10x=边沿上升触发 11x=边沿触发	0000
Reserved	[15:7]	保留	0
EINT5[6:4]	[6:4]	设置 EINT5[6:4]的信令方法 000=低电平 001=高电平 01x=边沿下降触发 10x=边沿上升触发 11x=边沿触发	0000
Reserved	[3]	保留	0
EINT5[3:0]	[2:0]	设置 EINT5[3:0]的信令方法 000=低电平 001=高电平	0000

		01x=边沿下降触发 10x=边沿上升触发 11x=边沿触发	
--	--	--	--

EINT78CON	位	描述	初始状态
Reserved	[31]	保留	0
EINT8[14:12]	[30:28]	设置 EINT8[14:12]的信令方法 000=低电平 001=高电平 01x=边沿下降触发 10x=边沿上升触发 11x=边沿触发	0000
Reserved	[27]	保留	0
EINT8[11:8]	[26:24]	设置 EINT8[11:8]的信令方法 000=低电平 001=高电平 01x=边沿下降触发 10x=边沿上升触发 11x=边沿触发	0000
Reserved	[23]	保留	0
EINT8[7:4]	[22:20]	设置 EINT8[7:4]的信令方法 000=低电平 001=高电平 01x=边沿下降触发 10x=边沿上升触发 11x=边沿触发	0000
Reserved	[19]	保留	0
EINT8[3:0]	[18:16]	设置 EINT8[3:0]的信令方法 000=低电平 001=高电平 01x=边沿下降触发 10x=边沿上升触发 11x=边沿触发	0000
Reserved	[15]	保留	0
EINT7[15:12]	[14:12]	设置 EINT7[15:12]的信令方法 000=低电平 001=高电平	0000

		01x=边沿下降触发 10x=边沿上升触发 11x=边沿触发	
Reserved	[11]	保留	0
EINT7[11:8]	[10:8]	设置 EINT7[11:8]的信令方法 000=低电平 001=高电平 01x=边沿下降触发 10x=边沿上升触发 11x=边沿触发	0000
Reserved	[7]	保留	0
EINT7[7:4]	[6:4]	设置 EINT7[7:4]的信令方法 000=低电平 001=高电平 01x=边沿下降触发 10x=边沿上升触发 11x=边沿触发	0000
Reserved	[3]	保留	0
EINT7[3:0]	[2:0]	设置 EINT7[3:0]的信令方法 000=低电平 001=高电平 01x=边沿下降触发 10x=边沿上升触发 11x=边沿触发	0000

EINT9CON	位	描述	初始状态
Reserved	[31:7]	保留	0
EINT9[8:4]	[6:4]	设置 EINT9[8:4]的信令方法 000=低电平 001=高电平 01x=边沿下降触发 10x=边沿上升触发 11x=边沿触发	0000
Reserved	[3]	保留	0
EINT9[3:0]	[2:0]	设置 EINT9[3:0]的信令方法 000=低电平 001=高电平 01x=边沿下降触发 10x=边沿上升触发 11x=边沿触发	0000

EINT12FLTCON	位	描述	初始状态
Reserved	[31:24]	保留	0x00
FLTEN2[7:0]	[23]	EINT2[7:0]滤波器使能 0=禁止 1=使能	0
EINT2[7:0]	[22:16]	EINT2[7:0]滤波宽度	000
FLTEN1[14:8]	[15]	EINT1[14:8]滤波器使能 0=禁止 1=使能	0
EINT1[14:8]	[14:8]	EINT1[14:8]滤波宽度	000
FLTEN1[7:0]	[7]	EINT1[7:0]滤波器使能 0=禁止 1=使能	0
EINT1[7:0]	[6:0]	EINT1[7:0]滤波宽度	000

EINT34FLTCON	位	描述	初始状态
FLTEN4[13:8]	[31]	EINT4[13:8]滤波器使能 0=禁止 1=使能	0
EINT4[13:8]	[30:24]	EINT4[13:8]滤波宽度	000
FLTEN4[7:0]	[23]	EINT4[7:0]滤波器使能 0=禁止 1=使能	0
EINT4[7:0]	[22:16]	EINT4[7:0]滤波宽度	000
Reserved	[15:8]	保留	0x00
FLTEN3[4:0]	[7]	EINT3[4:0]滤波器使能 0=禁止 1=使能	0
EINT3[4:0]	[6:0]	EINT3[4:0]滤波宽度	000

EINT56FLTCON	位	描述	初始状态
FLTEN6[9:8]	[31]	EINT6[9:8]滤波器使能	0

		0=禁止 1=使能	
EINT6[9:8]	[30:24]	EINT6[9:8]滤波宽度	000
FLTEN6[7:0]	[23]	EINT6[7:0]滤波器使能 0=禁止 1=使能	0
EINT6[7:0]	[22:16]	EINT6[7:0]滤波宽度	000
Reserved	[15:8]	保留	0x00
FLTEN5[6:0]	[7]	EINT5[6:0]滤波器使能 0=禁止 1=使能	0
EINT5[6:0]	[6:0]	EINT5[6:0]滤波宽度	000

EINT78FLTCON	位	描述	初始状态
FLTEN8[15:8]	[31]	EINT8[15:8]滤波器使能 0=禁止 1=使能	0
EINT8[15:8]	[30:24]	EINT8[9:8]滤波宽度	000
FLTEN8[7:0]	[23]	EINT8[7:0]滤波器使能 0=禁止 1=使能	0
EINT8[7:0]	[22:16]	EINT8[7:0]滤波宽度	000
FLTEN7[15:8]	[15]	EINT7[15:8]滤波器使能 0=禁止 1=使能	0
EINT7[15:8]	[14:8]	EINT7[9:8]滤波宽度	000
FLTEN7[7:0]	[7]	EINT7[7:0]滤波器使能 0=禁止 1=使能	0
EINT7[7:0]	[7:0]	EINT7[7:0]滤波宽度	000

EINT9FLTCON	位	描述	初始状态
Reserved	[15:8]	保留	0x00
FLTEN9[8:0]	[7]	EINT9[8:0]滤波器使能 0=禁止 1=使能	0

EINT9[8:0]	[6:0]	EINT9[8:0]滤波宽度	000
------------	-------	----------------	-----

EINT12MASK	位	描述	初始状态
Reserved	[31:24]	保留	0
EINT2[m]	[16+m] m=0~7	0=使中断 1=屏蔽	1
Reserved	[15]	保留	0
EINT1[n]	[n] n=0~14	0=使中断 1=屏蔽	1

EINT34MASK	位	描述	初始状态
Reserved	[31:30]	保留	0
EINT4[m]	[16+m] m=0~13	0=使中断 1=屏蔽	1
Reserved	[15:5]	保留	0
EINT3[n]	[n] n=0~4	0=使中断 1=屏蔽	1

EINT56MASK	位	描述	初始状态
Reserved	[31:26]	保留	0
EINT6[m]	[16+m] m=0~9	0=使中断 1=屏蔽	1
Reserved	[15:7]	保留	0
EINT5[n]	[n] n=0~6	0=使中断 1=屏蔽	1

EINT78MASK	位	描述	初始状态
EINT8[m]	[16+m]	0=使中断 1=屏蔽	1

	m=0~14		
EINT7[n]	[n] n=0~15	0=使中断 1=屏蔽	1

EINT9MASK	位	描述	初始状态
Reserved	[31:9]	保留	0
EINT9[n]	[n] n=0~8	0=使中断 1=屏蔽	1

EINT12PEND	位	描述	初始状态
Reserved	[31:24]	保留	0
EINT2[m]	[16+m] m=0~7	0=不发生中断 1=发生中断	0
Reserved	[15]	保留	0
EINT1[n]	[n] n=0~14	0=不发生中断 1=发生中断	1

EINT34PEND	位	描述	初始状态
Reserved	[31:30]	保留	0
EINT4[m]	[16+m] m=0~13	0=不发生中断 1=发生中断	1
Reserved	[15:5]	保留	0
EINT3[n]	[n] n=0~4	0=不发生中断 1=发生中断	1

EINT56MASK	位	描述	初始状态
Reserved	[31:26]	保留	0
EINT6[m]	[16+m]	0=不发生中断 1=发生中断	1

	m=0~9		
Reserved	[15:7]	保留	0
EINT5[n]	[n] n=0~6	0=不发生中断 1=发生中断	1

EINT78MASK	位	描述	初始状态
EINT8[m]	[16+m] m=0~14	0=不发生中断 1=发生中断	1
EINT7[n]	[n] n=0~15	0=不发生中断 1=发生中断	1

EINT9MASK	位	描述	初始状态
Reserved	[31:9]	保留	0
EINT9[n]	[n] n=0~8	0=不发生中断 1=发生中断	1

优先控制寄存器 (PRIORITY)

寄存器	地址	读/写	描述	复位值
PRIORITY	0x7F008280	读/写	外部中断优先控制寄存器 0	0x000003FF

PRIORITY	位	描述	初始状态
ARB9	[9]	外部中断 9 组优先旋转使能 0=不优先旋转 1=优先旋转使能	1
ARB8	[8]	外部中断 8 组优先旋转使能 0=不优先旋转 1=优先旋转使能	1
ARB7	[7]	外部中观 7 组优先旋转使能 0=不优先旋转	1